

Hand in hand for tomorrow



製品データシート

手動チェンジシステム SHS

柔軟性 コンパクト 直感的。 手動チェンジシステム SHS

手動ツールチェンジシステムは、内蔵エアフィードスルーとロックモニタリング機能付きです。電気フィードスルーはオプションです。

適用分野

確実な手動交換が必要な、製品タイプが幅広い範囲にわたる 柔軟な製造に最適

利点と特長

6種類のユニットサイズのシリーズ 最適なサイズを選択でき、 幅広い用途

内蔵空圧フィードスルー モジュールおよびツールのハンドリン グのための安全な電力供給

ロッキング・レバーは側面方向に開きます これにより、狭いスペースでもチェンジャーを簡単に操作可能

ロックおよび存在モニタリングのオプション これによりプロセス安定性が向上

幅広い信号、空気圧、流体、通信モジュール 汎用エネルギー 伝達に対応

ISO 取付けパターン ほとんどのタイプのロボットに、追加のアダプタープレートなしで簡単に取付け可能









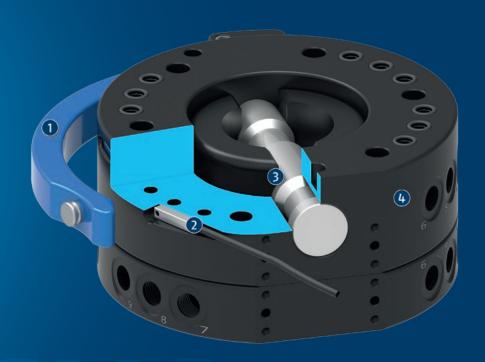




機能説明

手動チェンジシステム (SHS) は、手動チェンジヘッド (SHK) および手動チェンジアダプター (SHA) から構成されます。手動チェンジヘッド (SHK) は、手動チェンジアダプター (SHA) で形状ロックされており、特許取得済みロック構造で、遊隙がありま

せん。ロックまたはロック解除を行うには、ロックレバーでピンを前後に押します。 内蔵空圧フィードスルーがツールにエネルギーを供給します。



- ① ロッキング・レバー 手動作動用
- ② ロック検出 ロック状態モニターオプションでプロセス信頼性を実現
- ③ **ロックピン** 耐食スチール製で、簡単かつ確実にロック
- ・エアフィードスルー ハウジングに内蔵されているため、干渉範囲がありません。 負圧にも対応。

モデルシリーズに関する一般注意事項

作動: ロッキング・レバーにより手動操作

作動方式: ロッキング・レバーを回すことで、ヘッドとアダプターのロックとロック解除を行います。

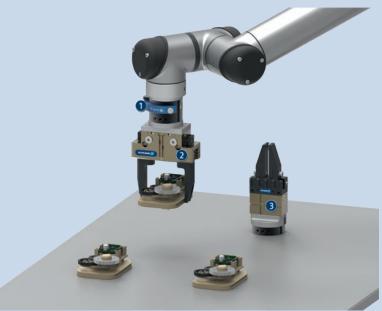
メディアの伝送: 電気モジュールやフルードモジュールによるオプション。 空圧フィードスルーがすでに内蔵されています。

ハウジング: ハウジングは高強度、硬質コーティングアルミ合金製。機能部品はすべて、硬化ステンレス鋼製です。

保証: 24 カ月

厳しい環境条件: 厳しい環境条件 (クーラント関連、鋳造屑および研削屑など) 下で使用すると、ユニットの製品寿命が大幅に短くなる可能性があり、この場合は保証の対象外となることにご注意ください。しかしながら、多くの場合シュンクがソリューションを見つけることも可能です。サポートについてはお気軽にお問い合わせください。

ハンドリング重量: フランジにかかる負荷合計値です。設計に際しては力とトルクの許容限界を考慮する必要があります。ハンドリング重量の推奨値を超えると寿命が短くなることに注意してください。



アプリケーション事例

中型部品および小物部品の把持のため の、手動ツールチェンジシステムによるツ ールのハンドリング。

- 手動チェンジシステム SHS
- 2 爪平行開閉グリッパー PGN-plus-P カスタマイズされたグリッパーフィン ガー付き
- 2 爪平行開閉グリッパー MPG-plus カスタマイズされたグリッパーフィン ガー付き

その他の SCHUNK 製品...

以下のコンポーネントは製品の生産性をさらに向上するために最適な追加品で、最高レベルの機能性、信頼性、制御生産を実現します。











補正ユニット



衝突防止および過負荷保護センサー



汎用グリッパー



誘導型近接スイッチ

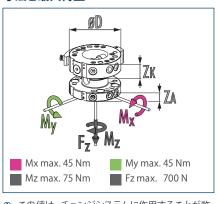


オプションのモジュール COS

① ここに掲載されている SCHUNK 製品について詳しくは、次の製品ページまたは SCHUNK のホームページ (schunk.com)



寸法と最大荷重



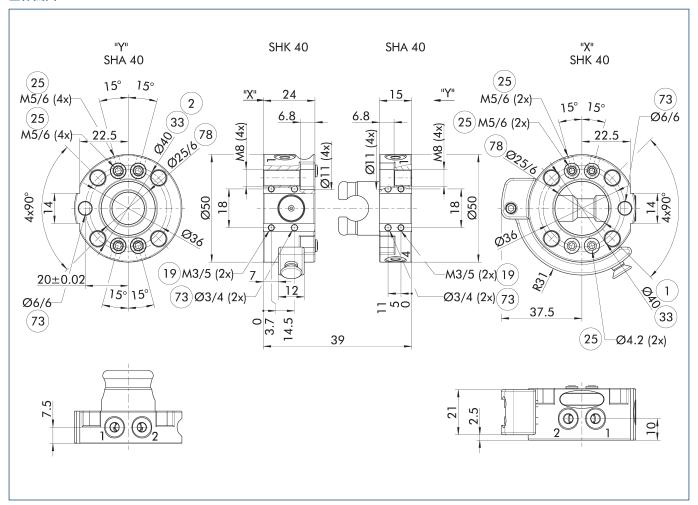
① この値は、チェンジシステムに作用することが許容されるすべての力およびトルクのの最大合計です。正しく機能させるために遵守する必要があります。

技術データ

説明		SHK-040-000-000	SHA-040-000-000
		手動交換ヘッド	手動チェンジアダプター
ID		0310400	0310401
推奨ハンドリング重量	[kg]	9	9
ロック検出		オプションでアタッチメントキットを利用	
繰り返し精度	[mm]	0.02	0.02
重量	[kg]	0.14	0.075
ロック時の最大距離	[mm]	1	1
空圧フィードスルーの数		4	4
ラジアル使用のためのフィードスルー		2	4
ピッチサークル径	[mm]	40	40
接続フランジ (以下に準拠)		ISO 9409-1-40-4-M6	
最低/最高周囲温度	[° C]	5/60	5/60
寸法ØDxZ*	[mm]	50 x 24	50 x 15
ネジ接続の図		アダプタープレート経由の S5 / S7	アダプタープレート経由の S5 / S7
最大静的引張力 Fz	[N]	700	700
動的最大モーメント Mx/My	[Nm]	22.5	22.5
動的最大モーメント Mz	[Nm]	15	15

^{*} チェンジマスター (ZK) およびチェンジアダプタ (ZA) の高さは異なることにご注意ください。合計値は、カップリング済みのチェンジシステム全体の高さです。

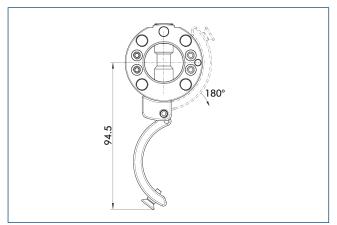
全体図面



全体図面は基本仕様のユニットを示しています。

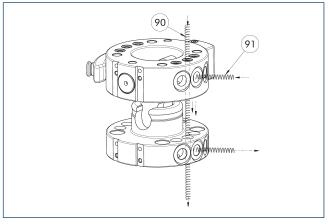
- 1 ロボット側接続
- (2) ツール側接続
- 19 オプション取付け面
- 25 空圧フィードスルー
- (33) DIN ISO-9409 ボルトサークル
- (73) 芯出しピン用
- (78) 芯出し用

ロック/アンロック時の干渉範囲



図はロック・アンロックで重なる輪郭を示します。 記載されている値はロックレバーの開度によって異なる場合があります。

空圧フィードスルー

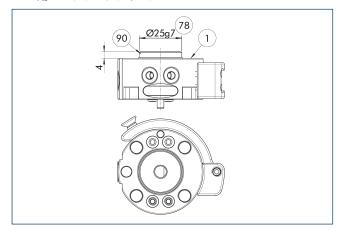


90 フィードスルー軸方向

91) フィードスルー径方向

交換システムは空圧フィードスルーを装備。アダプタープレート (軸方向) を使用してホースなしで使用することができます。ホース (径方向) を使用することもできます。軸方向に使用できるフィードスルーもあります。

SHK 用センタリングディスク

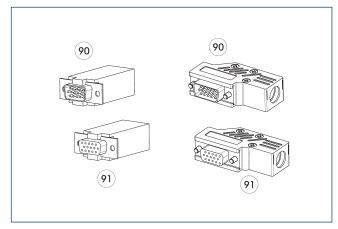


- 1 ロボット側接続
- 90 芯出しディスク
- 78 芯出し用

説明	ID	
芯出しディスク		
ZB-CMS-040-K センタリングカラー	1574471	

① ロボットなどの機械インターフェースにおける芯出し用取付けカラーとして機能します。

ケーブルコネクター



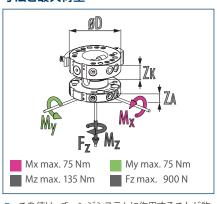
- **90** D-sub 接続プラグ
- **91** D-sub コネクター

説明	ID
L形ケーブルコネクタ	マー、ロボット側
KAS-A15-K-90	0301301
L形ケーブルコネクタ	マー、ツール側
KAS-A15-A-90	0301302
ストレートケーブルコ	コネクター、ロボッ
KAS-A15-K-0	0301264
ストレートケーブルコ	コネクター、ツール
KAS-A15-A-0	0301265

① 詳細情報およびその他のケーブルコネクタはschunk.comでご覧いただけます。



寸法と最大荷重



① この値は、チェンジシステムに作用することが許容されるすべての力およびトルクのの最大合計です。正しく機能させるために遵守する必要があります。

技術データ

説明		SHK-050-000-000	SHA-050-000-000
		手動交換ヘッド	手動チェンジアダプター
ID		0310410	0310411
推奨ハンドリング重量	[kg]	11	11
ロック検出		オプションでアタッチメントキットを利用	
繰り返し精度	[mm]	0.02	0.02
重量	[kg]	0.25	0.1
ロック時の最大距離	[mm]	1	1
空圧フィードスルーの数		6	6
ラジアル使用のためのフィードスルー		3	6
ピッチサークル径	[mm]	50	50
接続フランジ (以下に準拠)		ISO 9409-1-50-4-M6	
最低/最高周囲温度	[° C]	5/60	5/60
寸法ØDxZ*	[mm]	63 x 26.5	63 x 16
ネジ接続の図		アダプタープレート経由の S5 / S7	アダプタープレート経由の S5 / S7
最大静的引張力 Fz	[N]	900	900
動的最大モーメント Mx/My	[Nm]	35	35
動的最大モーメント Mz	[Nm]	27	27

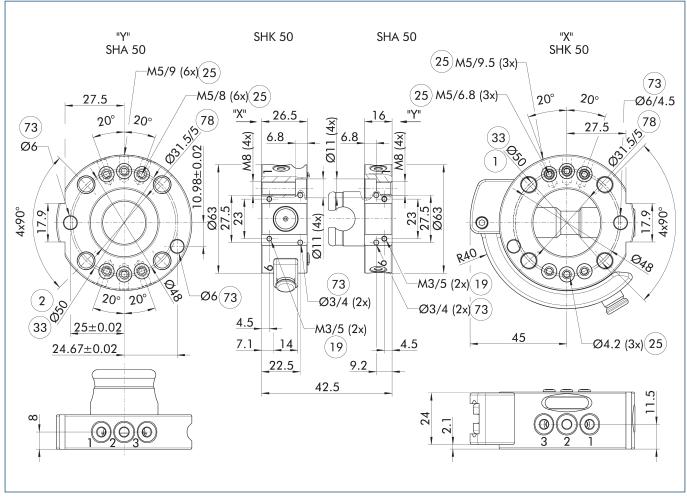
^{*} チェンジマスター (ZK) およびチェンジアダプタ (ZA) の高さは異なることにご注意ください。合計値は、カップリング済みのチェンジシステム全体の高さです。

Universal Robots、Techman Robot、オムロン、Doosan Robotics 社の技術データ

説明		EOA-UR3510-SHK- 050-E08-000	EOA-UR3510-SHA- 050-E08-000	EOA-TM51214-SHK- 050-E08-000	EOA-TM51214-SHA- 050-E08-000	EOA-DRM-SHK- 050-E08-000	EOA-DRM-SHA- 050-E08-000
		手動交換ヘッド	手動チェンジアダプタ -	手動交換ヘッド	手動チェンジアダプタ -	手動交換ヘッド	手動チェンジアダプタ -
ID		1334788	1334789	1399638	1399639	1399576	1399581
推奨ハンドリング重量	[kg]	11	11	11	11	11	11
ロック検出		オプションでアタッチ メントキットを利用		オプションでアタッチ メントキットを利用		オプションでアタッチ メントキットを利用	
繰り返し精度	[mm]	0.02	0.02	0.02	0.02	0.02	0.02
重量	[kg]	0.35	0.14	0.5	0.14	0.35	0.14
ロック時の最大距離	[mm]	1	1	1	1	1	1
空圧フィードスルーの数		6	6	6	6	6	6
ラジアル使用のためのフィードスルー		3	6	3	6	3	6
ピッチサークル径	[mm]	50	50	50	50	50	50
接続フランジ (以下に準拠)		ISO 9409-1-50-4-M6	ISO 9409-1-50-4-M6	ISO 9409-1-50-4-M6	ISO 9409-1-50-4-M6	ISO 9409-1-50-4-M6	ISO 9409-1-50-4-M6
最低/最高周囲温度	[° C]	5/60	5/60	5/60	5/60	5/60	5/60
寸法ØDxZ*	[mm]	63 x 26.5	63 x 16	63 x 26.5	63 x 16	63 x 26.5	63 x 16
ネジ接続の図		アダプタープレート経 由の S5 / S7	アダプタープレート経 由の S5 / S7	アダプタープレート経 由の S5 / S7	アダプタープレート経 由の S5 / S7	アダプタープレート経 由の S5 / S7	アダプタープレート経 由の S5 / S7
最大静的引張力 Fz	[N]	900	900	900	900	900	900
動的最大モーメント Mx/My	[Nm]	35	35	35	35	35	35
動的最大モーメント Mz	[Nm]	27	27	27	27	27	27
メディアフィードスルー							
伝送のタイプ		信号	信号	信号	信号	信号	信号
ピン接点数		8	8	8	8	8	8
定格電流	[A]	1.5	1.5	1.5	1.5	1.5	1.5
公称電圧	[V DC]	-/30	-/30	-/30	-/30	-/30	-/30
電気接続		M8 ソケット, 8-ピン	M8 コネクター, 8-ピン	M8 ソケット, 8-ピン	M8 コネクター, 8-ピン	M8 ソケット, 8-ピン	M8 コネクター, 8-ピン
電気接続アウトレット		接線(右)	接線(左)	接線(右)	接線(左)	接線(右)	接線 (左)

^{*} チェンジマスター (ZK) およびチェンジアダプタ (ZA) の高さは異なることにご注意ください。合計値は、カップリング済みのチェンジシステム全体の高さです。

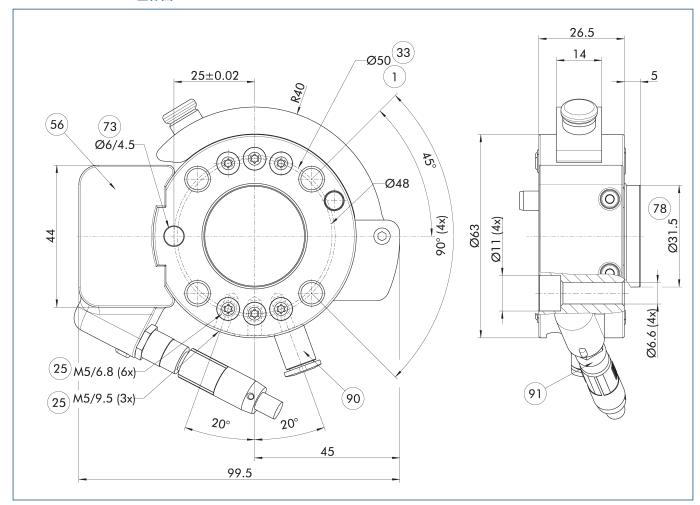
全体図面



全体図面は基本仕様のユニットを示しています。

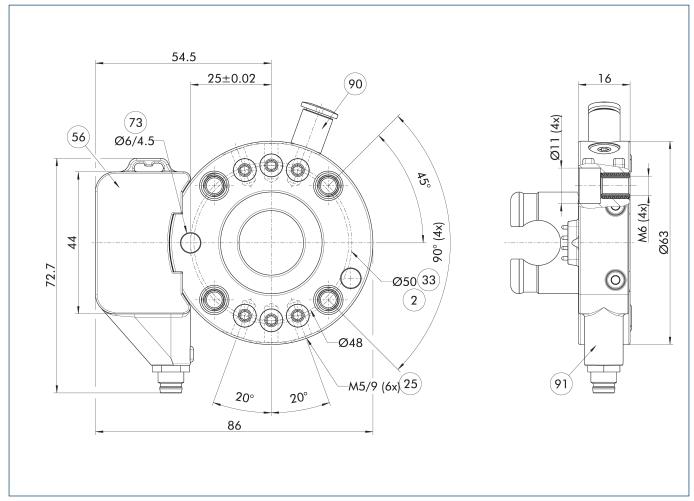
- 1 ロボット側接続
- ② ツール側接続
- 19 オプション取付け面
- 25 空圧フィードスルー
- (33) DIN ISO-9409 ボルトサークル
- (73) 芯出しピン用
- 78 芯出し用

EOA-UR3510-SHK-050 全体図



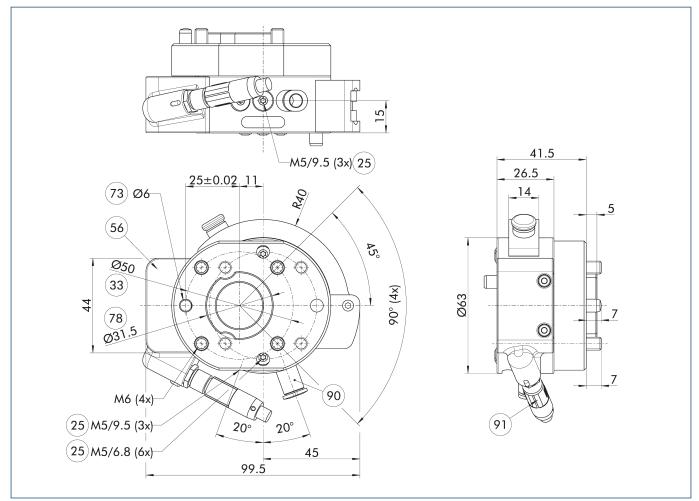
- 1 ロボット側接続
- 25 空圧フィードスルー
- ③3 DIN ISO-9409 ボルトサークル
- 56 納品内容に含む
- 73 芯出しピン用
- 78 芯出し用
- 90 エア接続
- 91 電気接続

EOA-UR3510-SHA-050 全体図



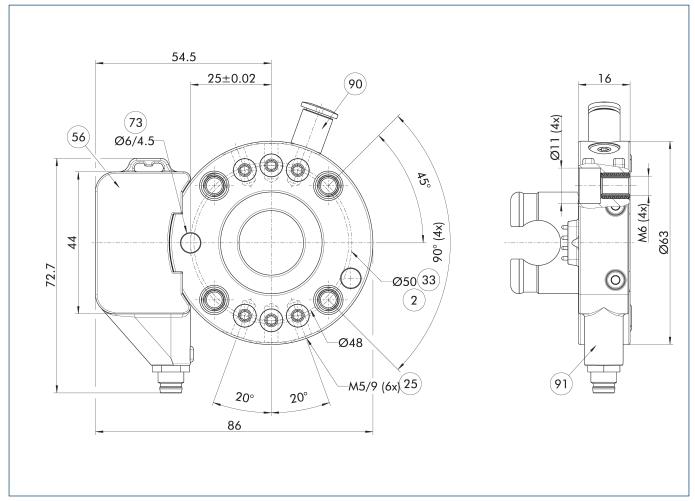
- ② ツール側接続
- 25 空圧フィードスルー
- ③3 DIN ISO-9409 ボルトサークル
- 56 納品内容に含む
- 73 芯出しピン用
- 90 エア接続
- 91 電気接続

正面図 EOA-TM51214-SHK-050



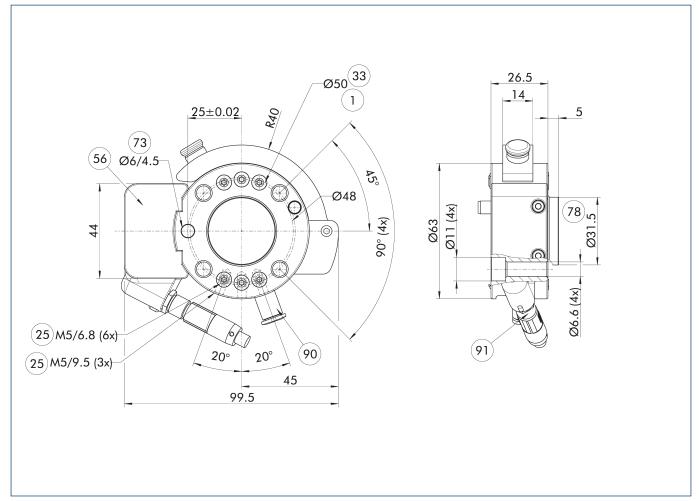
- 1 ロボット側接続
- 25 空圧フィードスルー
- ③3 DIN ISO-9409 ボルトサークル
- 56 納品内容に含む
- 73 芯出しピン用
- 78 芯出し用
- 90 エア接続
- 91 電気接続

正面図 EOA-TM51214-SHA-050



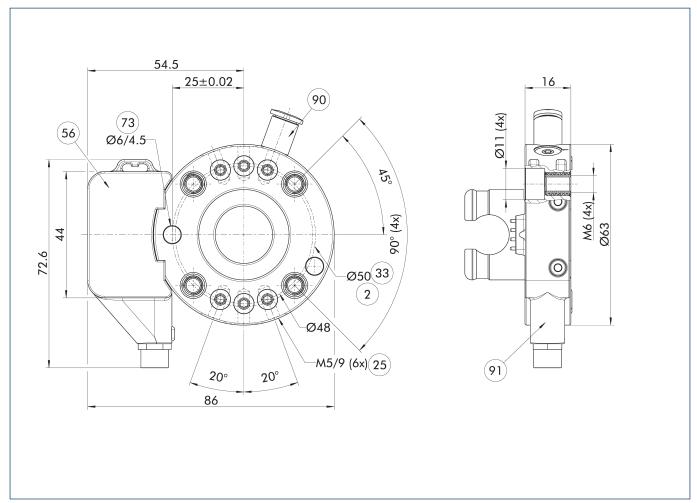
- ② ツール側接続
- 25 空圧フィードスルー
- ③3 DIN ISO-9409 ボルトサークル
- 56 納品内容に含む
- 73 芯出しピン用
- 90 エア接続
- 91 電気接続

正面図 EOA-DRM-SHK-050



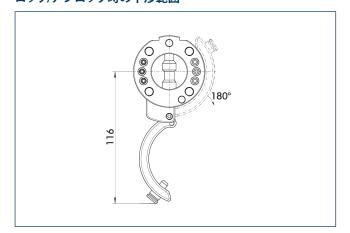
- 1 ロボット側接続
- 25 空圧フィードスルー
- ③3 DIN ISO-9409 ボルトサークル
- 56 納品内容に含む
- 73 芯出しピン用
- 78 芯出し用
- 90 エア接続
- 91 電気接続

正面図 EOA-DRM-SHA-050



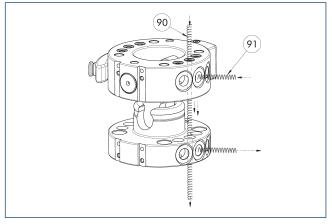
- ② ツール側接続
- (25) 空圧フィードスルー
- 33 DIN ISO-9409 ボルトサークル
- 56 納品内容に含む
- (73) 芯出しピン用
- 90 エア接続
- 91) 電気接続

ロック/アンロック時の干渉範囲



図はロック・アンロックで重なる輪郭を示します。 記載されている値はロックレバーの開度によって異なる場合があります。

空圧フィードスルー

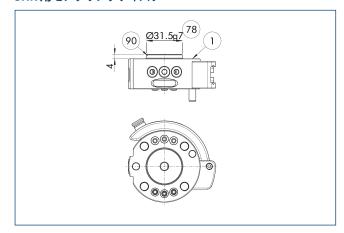


90 フィードスルー軸方向

91) フィードスルー径方向

交換システムは空圧フィードスルーを装備。アダプタープレート (軸方向) を使用してホースなしで使用することができます。ホース (径方向) を使用することもできます。軸方向に使用できるフィードスルーもあります。

SHK 用センタリングディスク



1 ロボット側接続

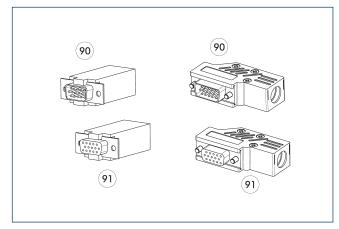
90 芯出しディスク

78 芯出し用

説明	ID	
芯出しディスク		
ZB-CMS-050-K センタリングカラー	1574472	

① ロボットなどの機械インターフェースにおける芯出し用取付けカラーとして機能します。

ケーブルコネクター



90 D-sub 接続プラグ

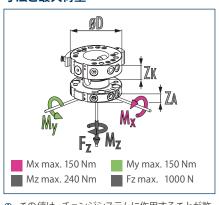
91 D-sub コネクター

説明	ID		
L形ケーブルコネクタ	一、ロボット側		
KAS-A15-K-90	0301301		
L形ケーブルコネクタ	ー、ツール側		
KAS-A15-A-90	0301302		
ストレートケーブルコ	ネクター、ロボッ	側	
KAS-A15-K-0	0301264		
ストレートケーブルコ	ネクター、ツール・	Ŋ	
KAS-A15-A-0	0301265		

① 詳細情報およびその他のケーブルコネクタはschunk.comでご覧いただけます。



寸法と最大荷重



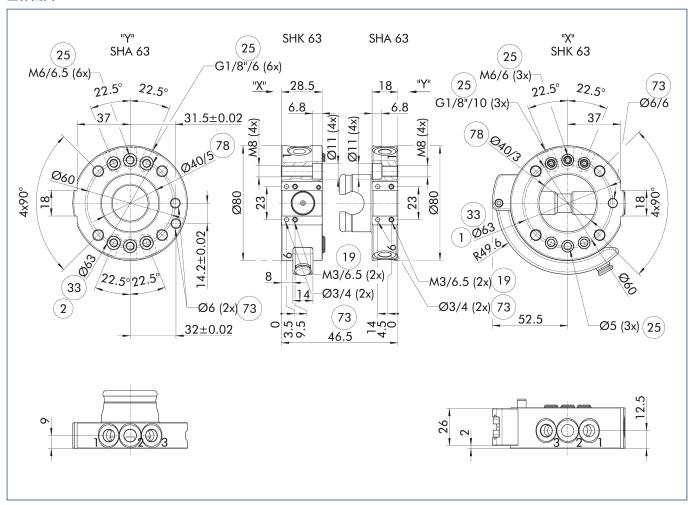
① この値は、チェンジシステムに作用することが許容されるすべての力およびトルクのの最大合計です。正しく機能させるために遵守する必要があります。

技術データ

説明		SHK-063-000-000	SHA-063-000-000
		手動交換ヘッド	手動チェンジアダプター
ID		0310420	0310421
推奨ハンドリング重量	[kg]	18	18
ロック検出		オプションでアタッチメントキットを利用	
繰り返し精度	[mm]	0.02	0.02
重量	[kg]	0.41	0.2
ロック時の最大距離	[mm]	1	1
空圧フィードスルーの数		6	6
ラジアル使用のためのフィードスルー		3	6
ピッチサークル径	[mm]	63	63
接続フランジ (以下に準拠)		ISO 9409-1-63-4-M6	
最低/最高周囲温度	[° C]	5/60	5/60
寸法ØDxZ*	[mm]	80 x 28.5	80 x 18
ネジ接続の図		Kアダプタープレート上	Kアダプタープレート上
最大静的引張力Fz	[N]	1000	1000
動的最大モーメント Mx/My	[Nm]	75	75
動的最大モーメント Mz	[Nm]	48	48

^{*} チェンジマスター (ZK) およびチェンジアダプタ (ZA) の高さは異なることにご注意ください。合計値は、カップリング済みのチェンジシステム全体の高さです。

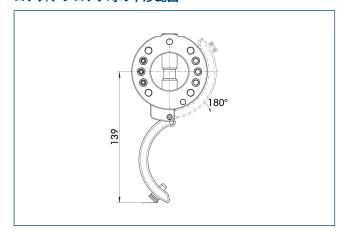
全体図面



全体図面は基本仕様のユニットを示しています。

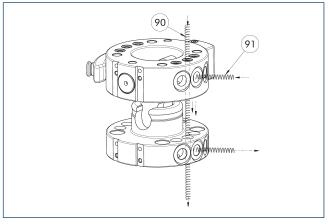
- 1 ロボット側接続
- ② ツール側接続
- 19 オプション取付け面
- 25 空圧フィードスルー
- (33) DIN ISO-9409 ボルトサークル
- (73) 芯出しピン用
- (78) 芯出し用

ロック/アンロック時の干渉範囲



図はロック・アンロックで重なる輪郭を示します。 記載されている値はロックレバーの開度によって異なる場合があります。

空圧フィードスルー

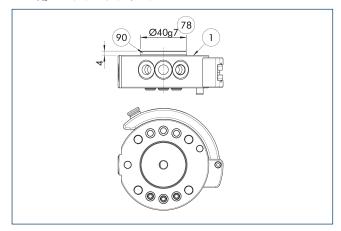


90 フィードスルー軸方向

91) フィードスルー径方向

交換システムは空圧フィードスルーを装備。アダプタープレート (軸方向) を使用してホースなしで使用することができます。ホース (径方向) を使用することもできます。軸方向に使用できるフィードスルーもあります。

SHK 用センタリングディスク

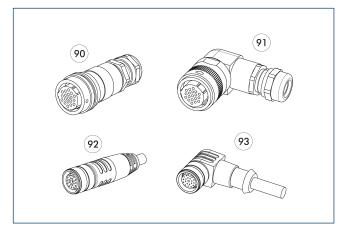


- 1 ロボット側接続
- 90 芯出しディスク
- 78 芯出し用

説明	ID	
芯出しディスク		
ZB-CMS-063-K センタリングカラー	1574473	

① ロボットなどの機械インターフェースにおける芯出し用取付けカラーとして機 能します。

ケーブルプラグ/ケーブルエクステンション



- 90 プラグ/ソケットストレート
- (92) コネクター/ストレートソケット、エクステンションケーブル付き 91) コネクター/アングルソケット
 - 93) コネクター/アングルソケット、エ クステンションケーブル付き

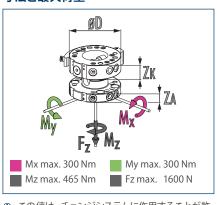
その他のケーブル長はご要望に対応します。

説明	ID	長さ				
		[m]				
L形ケーブルコネクター、ロボット	則					
KAS-19B-K-90-C	0301294					
L形ケーブルコネクター、ツール側						
KAS-19B-A-90-C	0301295					
L形ケーブルコネクターとケーブル	、ロボット側					
KA BW19B-L 19P-0300	0302179	3				
KA BW19B-L 19P-0500	0302190	5				
KA BW19F-L 19P-0500	0302172	5				
KA BW19F-L 19P-1000	0302173	10				
KA BW26B-L 26P-0300	0302185	3				
KA BW26B-L 26P-0500	0302186	5				
L形ケーブルコネクターとケーブル	、ツール側					
KA SW19B-L 19P-0300	0302191	3				
KA SW19F-L 19P-0300	0302175	3				
KA SW26B-L 26P-0300	0302187	3				
ストレートケーブルコネクター、ロ	ストレートケーブルコネクター、ロボット側					
KAS-19B-K-0-C	0301283					
ストレートケーブルコネクター、ツ	一ル側					
KAS-19B-A-0-C	0301284					
ストレートケーブルコネクターとケ	ーブル、ロボット	則				
KA BG19B-L 19P-0300	0302176	3				
KA BG19B-L 19P-0500	0302177	5				
KA BG19F-L 19P-0500	0302170	5				
KA BG19F-L 19P-1000	0302171	10				
KA BG26B-L 26P-0300	0302192	3				
KA BG26B-L 26P-0500	0302193	5				
ストレートケーブルコネクターとケ	ーブル、ツール側					
KA SG19B-L 19P-0300	0302178	3				
KA SG19F-L 19P-0300	0302174	3				
KA SG26B-L 26P-0300	0302184	3				

① 詳細情報およびその他のケーブルコネクタはschunk.comでご覧いただけま す。



寸法と最大荷重



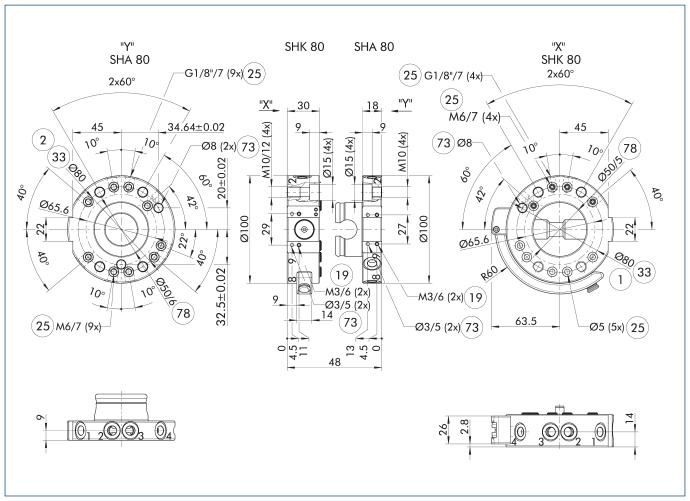
① この値は、チェンジシステムに作用することが許容されるすべての力およびトルクのの最大合計です。正しく機能させるために遵守する必要があります。

技術データ

説明		SHK-080-000-000	SHA-080-000-000
		手動交換ヘッド	手動チェンジアダプター
ID		0310430	0310431
推奨ハンドリング重量	[kg]	36	36
ロック検出		オプションでアタッチメントキットを利用	
繰り返し精度	[mm]	0.02	0.02
重量	[kg]	0.74	0.35
ロック時の最大距離	[mm]	1	1
空圧フィードスルーの数		9	9
ラジアル使用のためのフィードスルー		4	9
ピッチサークル径	[mm]	80	80
接続フランジ (以下に準拠)		ISO 9409-1-80-6-M8	
最低/最高周囲温度	[° C]	5/60	5/60
寸法 Ø D x Z*	[mm]	100 x 30	100 x 18
ネジ接続の図		Kアダプタープレート上	Kアダプタープレート上
最大静的引張力 Fz	[N]	1600	1600
動的最大モーメント Mx/My	[Nm]	115	115
動的最大モーメント Mz	[Nm]	75	75

^{*} チェンジマスター (ZK) およびチェンジアダプタ (ZA) の高さは異なることにご注意ください。合計値は、カップリング済みのチェンジシステム全体の高さです。

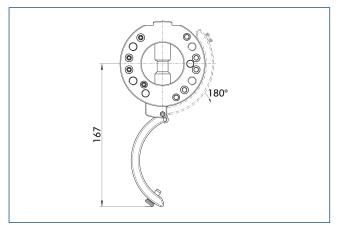
全体図面



全体図面は基本仕様のユニットを示しています。

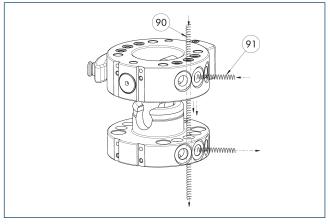
- 1 ロボット側接続
- (2) ツール側接続
- 19 オプション取付け面
- 25 空圧フィードスルー
- 33 DIN ISO-9409 ボルトサークル
- (73) 芯出しピン用
- 78 芯出し用

ロック/アンロック時の干渉範囲



図はロック・アンロックで重なる輪郭を示します。 記載されている値はロックレバーの開度によって異なる場合があります。

空圧フィードスルー

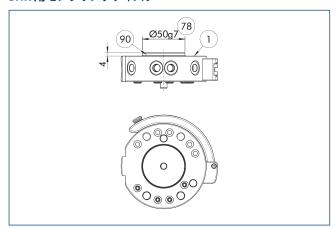


90 フィードスルー軸方向

91) フィードスルー径方向

交換システムは空圧フィードスルーを装備。アダプタープレート (軸方向) を使用してホースなしで使用することができます。ホース (径方向) を使用することもできます。軸方向に使用できるフィードスルーもあります。

SHK 用センタリングディスク

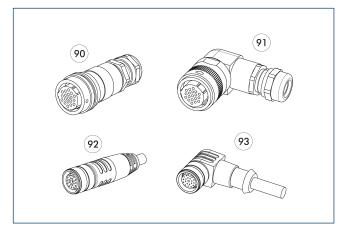


- 1 ロボット側接続
- 90 芯出しディスク
- 78 芯出し用

説明	ID	
芯出しディスク		
ZB-CMS-080-K センタリングカラー	1574474	

① ロボットなどの機械インターフェースにおける芯出し用取付けカラーとして機能します。

ケーブルプラグ/ケーブルエクステンション



- 90 プラグ/ソケットストレート
- 91) コネクター/アングルソケット
- (92) コネクター/ストレートソケット、エクステンションケーブル付き
- (93) コネクター/アングルソケット、エクステンションケーブル付き

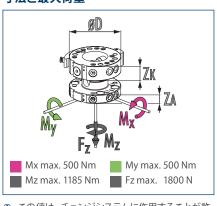
その他のケーブル長はご要望に対応します。

説明	ID	長さ	
		[m]	
L形ケーブルコネクター、ロボット	側		
KAS-19B-K-90-C	0301294		
L形ケーブルコネクター、ツール側			
KAS-19B-A-90-C	0301295		
L 形ケーブルコネクターとケーブル	、ロボット側		
KA BW19F-L 19P-0500	0302172	5	
KA BW19F-L 19P-1000	0302173	10	
KA BW26B-L 26P-0300	0302185	3	
KA BW26B-L 26P-0500	0302186	5	
L形ケーブルコネクターとケーブル	、ツール側		
KA SW19F-L 19P-0300	0302175	3	
KA SW26B-L 26P-0300	0302187	3	
ストレートケーブルコネクター、ロ	ボット側		
KAS-19B-K-0-C	0301283		
ストレートケーブルコネクター、ツ	一ル側		
KAS-19B-A-0-C	0301284		
ストレートケーブルコネクターとケ	ーブル、ロボット	側	
KA BG19F-L 19P-0500	0302170	5	
KA BG19F-L 19P-1000	0302171	10	
KA BG26B-L 26P-0300	0302192	3	
KA BG26B-L 26P-0500	0302193	5	
ストレートケーブルコネクターとケーブル、ツール側			
KA SG19F-L 19P-0300	0302174	3	
KA SG26B-L 26P-0300	0302184	3	

① 詳細情報およびその他のケーブルコネクタはschunk.comでご覧いただけます。



寸法と最大荷重



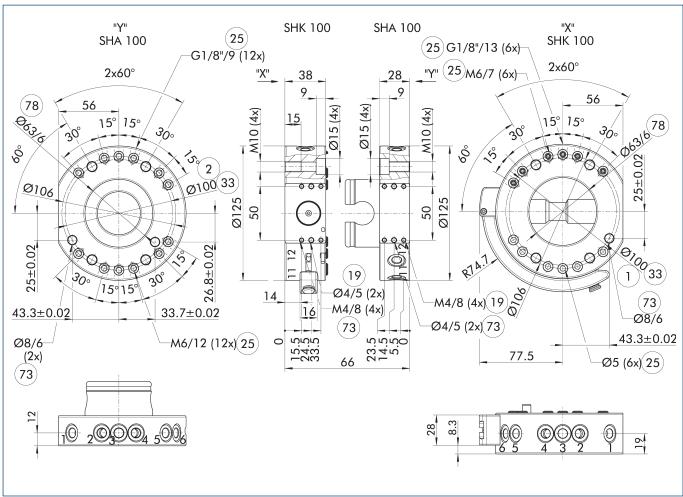
① この値は、チェンジシステムに作用することが許容されるすべての力およびトルクのの最大合計です。正しく機能させるために遵守する必要があります。

技術データ

説明		SHK-100-000-000	SHA-100-000-000
		手動交換ヘッド	手動チェンジアダプター
ID		0310440	0310441
推奨ハンドリング重量	[kg]	43	43
ロック検出		オプション	
繰り返し精度	[mm]	0.02	0.02
重量	[kg]	1.3	0.55
ロック時の最大距離	[mm]	1	1
空圧フィードスルーの数		12	12
ラジアル使用のためのフィードスルー		6	12
ピッチサークル径	[mm]	100	100
接続フランジ (以下に準拠)		ISO 9409-1-100-6-M8	
最低/最高周囲温度	[° C]	5/60	5/60
寸法ØDxZ*	[mm]	125 x 38	125 x 28
ネジ接続の図		J	J
最大静的引張力Fz	[N]	1800	1800
動的最大モーメント Mx/My	[Nm]	230	230
動的最大モーメント Mz	[Nm]	230	230

^{*} チェンジマスター (ZK) およびチェンジアダプタ (ZA) の高さは異なることにご注意ください。合計値は、カップリング済みのチェンジシステム全体の高さです。

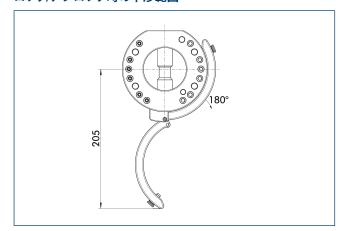
全体図面



全体図面は基本仕様のユニットを示しています。

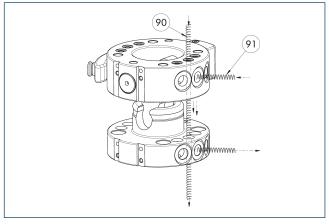
- 1 ロボット側接続
- ② ツール側接続
- (19) オプション取付け面
- 25) 空圧フィードスルー
- 33 DIN ISO-9409 ボルトサークル
- (73) 芯出しピン用
- (78) 芯出し用

ロック/アンロック時の干渉範囲



図はロック・アンロックで重なる輪郭を示します。記載されている値はロックレ バーの開度によって異なる場合があります。

空圧フィードスルー

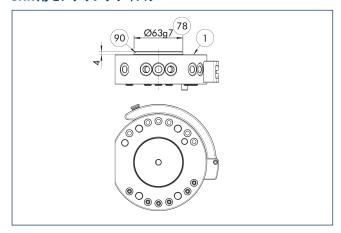


90 フィードスルー軸方向

91) フィードスルー径方向

交換システムは空圧フィードスルーを装備。アダプタープレート (軸方向)を使用 してホースなしで使用することができます。ホース (径方向) を使用することもで きます。軸方向に使用できるフィードスルーもあります。

SHK 用センタリングディスク



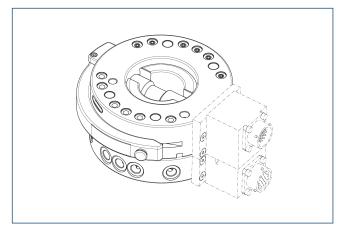
1 ロボット側接続

78 芯出し用

説明	ID	
芯出しディスク		
ZB-CMS-100-K センタリングカラー	1574475	

① ロボットなどの機械インターフェースにおける芯出し用取付けカラーとして機能します。

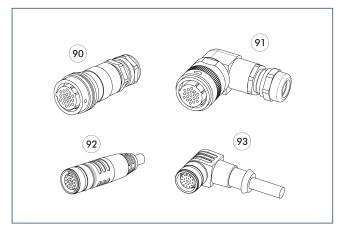
電気フィードスルーモジュール



説明	ID	ピン数		
ロボット側の通信用フィー	ドスルーモジュー	الا		
SWO-RE5-K	9957444			
工具側の通信用フィードス	ルーモジュール			
SWO-RE5-A	9957445			
ロボット側の動力用フィー	ドスルーモジュー	ال		
SWO-MT8-K	9937157			
工具側の動力用フィードス	ルーモジュール			
SWO-MT8-A	9937158			
ロボット側の信号用フィー	ドスルーモジュー	עו		
SWO-G19-K	9940649	19		
SWO-R19-K	9935815	19		
SWO-R26-K	9935819	26		
SWO-R32-K	9941387	32		
SWO-RF19-K	9948654	19		
工具側の信号用フィードス	工具側の信号用フィードスルーモジュール			
SWO-G19-A	9940650	19		
SWO-R19-A	9935816	19		
SWO-R26-A	9935820	26		
SWO-R32-A	9941388	32		
SWO-RF19-A	9948657	19		

アダプタープレートまたはフィードスルーモジュール付き交換システムがオプションで用意されています。アセンブリーグルーブ一式として注文することができます。サポートについてはお気軽にお問い合わせください。

ケーブルプラグ/ケーブルエクステンション



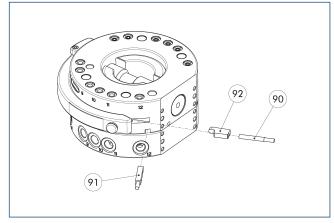
- 90 プラグ/ソケットストレート91 コネクター/アングルソケット
- **92** コネクター/ストレートソケット、エクステンションケーブル付き
- **93** コネクター/アングルソケット、エクステンションケーブル付き

その他のケーブル長はご要望に対応します。

説明	ID	長さ
		[m]
L形ケーブルコネクター、ロボット	側	
KAS-19B-K-90-C	0301294	
L形ケーブルコネクター、ツール側		
KAS-19B-A-90-C	0301295	
L形ケーブルコネクターとケーブル	、ロボット側	
KA BW19B-L 19P-0300	0302179	3
KA BW19B-L 19P-0500	0302190	5
KA BW19F-L 19P-0500	0302172	5
KA BW19F-L 19P-1000	0302173	10
L形ケーブルコネクターとケーブル	、ツール側	
KA SW19B-L 19P-0300	0302191	3
KA SW19F-L 19P-0300	0302175	3
ストレートケーブルコネクター、ロ	ボット側	
KAS-19B-K-0-C	0301283	
ストレートケーブルコネクター、ツ	一ル側	
KAS-19B-A-0-C	0301284	
ストレートケーブルコネクターとケ	ーブル、ロボット	側
KA BG19B-L 19P-0300	0302176	3
KA BG19B-L 19P-0500	0302177	5
KA BG19F-L 19P-0500	0302170	5
KA BG19F-L 19P-1000	0302171	10
ストレートケーブルコネクターとケ	ーブル、ツール側	
KA SG19B-L 19P-0300	0302178	3
KA SG19F-L 19P-0300	0302174	3

① 詳細情報およびその他のケーブルコネクタはschunk.comでご覧いただけます。

誘導型近接スイッチ経由の監視

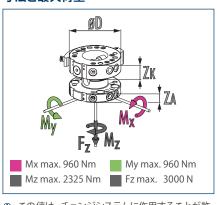


- 90 ロッキングセンサー IN 40-S-...
- **91** ワーク有無センサー IN 5-S-...
- **92** センサーブラケットは納品内容には含まれません

説明	ID	一緒に使われることが多い
誘導型近接スイッチ		
IN 40-S-M12	0301574	
IN 40-S-M8	0301474	
IN 5-S-M12	0301569	
IN 5-S-M8	0301469	
接続ケーブル		
KA BG08-L 3P-0300-PNP	0301622	•
KA BG08-L 3P-0500-PNP	0301623	
KA BG12-L 3P-0500-PNP	30016369	
KA BW08-L 3P-0300-PNP	0301594	
KA BW08-L 3P-0500-PNP	0301502	
KA BW12-L 3P-0300-PNP	0301503	
KA BW12-L 3P-0500-PNP	0301507	
コネクタ/ソケット用クリップ		
CLI-M12	0301464	
CLI-M8	0301463	
ケーブルエクステンション		
KV BG12-SG12 3P-0030-PNP	0301999	
KV BG12-SG12 3P-0060-PNP	0301998	
KV BW08-SG08 3P-0030-PNP	0301495	
KV BW08-SG08 3P-0100-PNP	0301496	
KV BW08-SG08 3P-0200-PNP	0301497	•
KV BW12-SG12 3P-0030-PNP	0301595	
KV BW12-SG12 3P-0100-PNP	0301596	
KV BW12-SG12 3P-0200-PNP	0301597	
センサーディストリビューター		
V2-M12	0301776	•
V2-M8	0301775	•
V4-M8	0301746	
V8-M8	0301751	



寸法と最大荷重



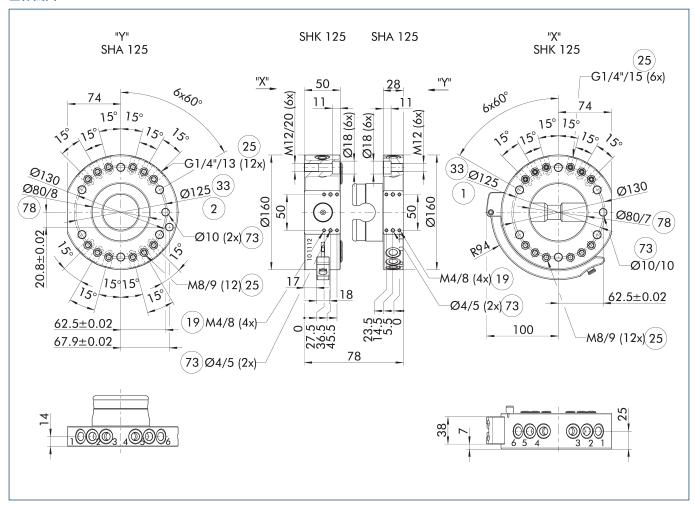
① この値は、チェンジシステムに作用することが許容されるすべての力およびトルクのの最大合計です。正しく機能させるために遵守する必要があります。

技術データ

説明		SHK-125-000-000	SHA-125-000-000
		手動交換ヘッド	手動チェンジアダプター
ID		0310450	0310451
推奨ハンドリング重量	[kg]	58	58
ロック検出		オプション	
繰り返し精度	[mm]	0.02	0.02
重量	[kg]	2.8	1.2
ロック時の最大距離	[mm]	1	1
空圧フィードスルーの数		12	12
ラジアル使用のためのフィードスルー		6	12
ピッチサークル径	[mm]	125	125
接続フランジ (以下に準拠)		ISO 9409-1-125-6-M10	
最低/最高周囲温度	[° C]	5/60	5/60
寸法ØDxZ*	[mm]	160 x 50	160 x 28
ネジ接続の図		J	J
最大静的引張力 Fz	[N]	3000	3000
動的最大モーメント Mx/My	[Nm]	478	478
動的最大モーメント Mz	[Nm]	465	465

^{*} チェンジマスター (ZK) およびチェンジアダプタ (ZA) の高さは異なることにご注意ください。合計値は、カップリング済みのチェンジシステム全体の高さです。

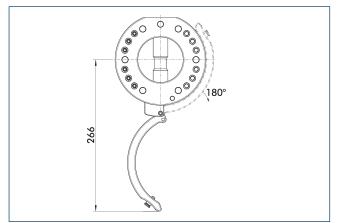
全体図面



全体図面は基本仕様のユニットを示しています。

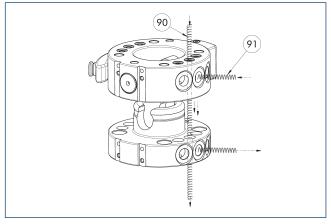
- 1 ロボット側接続
- ② ツール側接続
- (19) オプション取付け面
- 25 空圧フィードスルー
- 33 DIN ISO-9409 ボルトサークル
- (73) 芯出しピン用
- (78) 芯出し用

ロック/アンロック時の干渉範囲



図はロック・アンロックで重なる輪郭を示します。記載されている値はロックレ バーの開度によって異なる場合があります。

空圧フィードスルー

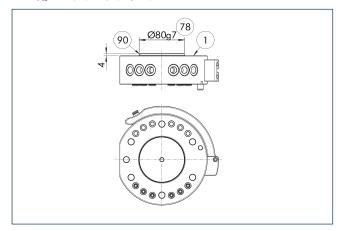


90 フィードスルー軸方向

91) フィードスルー径方向

交換システムは空圧フィードスルーを装備。アダプタープレート (軸方向)を使用 してホースなしで使用することができます。ホース (径方向) を使用することもで きます。軸方向に使用できるフィードスルーもあります。

SHK 用センタリングディスク

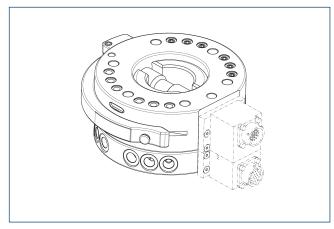


- 1 ロボット側接続
- 90 芯出しディスク
- 78 芯出し用

説明	ID	
芯出しディスク		
ZB-CMS-125-K センタリングカラー	1574477	

① ロボットなどの機械インターフェースにおける芯出し用取付けカラーとして機能します。

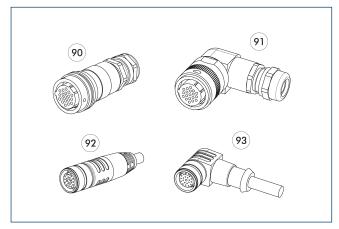
電気フィードスルーモジュール



説明	ID	ピン数			
ロボット側の通信用フィー	ドスルーモジュー	ال			
SWO-RE5-K	9957444				
工具側の通信用フィードス	ルーモジュール				
SWO-RE5-A	9957445				
ロボット側の動力用フィー	ドスルーモジュー	ال			
SWO-MT8-K	9937157				
工具側の動力用フィードス	ルーモジュール				
SWO-MT8-A	9937158				
ロボット側の信号用フィー	ドスルーモジュー	עו			
SWO-G19-K	9940649	19			
SWO-R19-K	9935815	19			
SWO-R26-K	9935819	26			
SWO-R32-K	9941387	32			
SWO-RF19-K	9948654	19			
工具側の信号用フィードス	工具側の信号用フィードスルーモジュール				
SWO-G19-A	9940650	19			
SWO-R19-A	9935816	19			
SWO-R26-A	9935820	26			
SWO-R32-A	9941388	32			
SWO-RF19-A	9948657	19			

アダプタープレートまたはフィードスルーモジュール付き交換システムがオプションで用意されています。アセンブリーグルーブ一式として注文することができます。サポートについてはお気軽にお問い合わせください。

ケーブルプラグ/ケーブルエクステンション



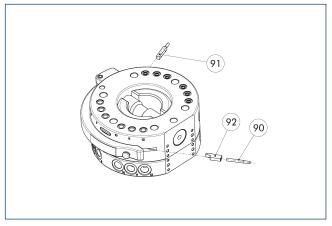
- 90 プラグ/ソケットストレート 91) コネクター/アングルソケット
- 92 コネクター/ストレートソケット、エ クステンションケーブル付き
- 93) コネクター/アングルソケット、エ クステンションケーブル付き

その他のケーブル長はご要望に対応します。

説明	ID	長さ
		[m]
L形ケーブルコネクター、ロボット	則	
KAS-19B-K-90-C	0301294	
L形ケーブルコネクター、ツール側		
KAS-19B-A-90-C	0301295	
L形ケーブルコネクターとケーブル	、ロボット側	
KA BW19B-L 19P-0300	0302179	3
KA BW19B-L 19P-0500	0302190	5
KA BW19F-L 19P-0500	0302172	5
KA BW19F-L 19P-1000	0302173	10
L形ケーブルコネクターとケーブル	、ツール側	
KA SW19B-L 19P-0300	0302191	3
KA SW19F-L 19P-0300	0302175	3
ストレートケーブルコネクター、ロ	ボット側	
KAS-19B-K-0-C	0301283	
ストレートケーブルコネクター、ツ	一ル側	
KAS-19B-A-0-C	0301284	
ストレートケーブルコネクターとケ	ーブル、ロボットイ	則
KA BG19B-L 19P-0300	0302176	3
KA BG19B-L 19P-0500	0302177	5
KA BG19F-L 19P-0500	0302170	5
KA BG19F-L 19P-1000	0302171	10
ストレートケーブルコネクターとケ	ーブル、ツール側	
KA SG19B-L 19P-0300	0302178	3
KA SG19F-L 19P-0300	0302174	3

① 詳細情報およびその他のケーブルコネクタはschunk.comでご覧いただけま す。

誘導型近接スイッチ経由の監視



- 90 ロッキングセンサー IN 40-S-...
- 92 センサーブラケットは納品内容に は含まれません (91) ワーク有無センサー IN 5-S-...

ID	一緒に使われることが多い
0301574	
0301474	
0301569	
0301469	
0301622	•
0301623	
30016369	
0301594	
0301502	
0301503	
0301507	
0301464	
0301463	
0301999	
0301998	
0301495	
0301496	
0301497	•
0301595	
0301596	
0301597	
0301776	•
0301775	•
0301746	
0301751	
	0301574 0301474 0301474 0301569 0301469 0301622 0301623 30016369 0301594 0301502 0301503 0301507 0301464 0301463 0301999 0301998 0301495 0301496 0301497 0301595 0301596 0301776 0301775 0301775 0301746

① 詳細や他のケーブルエクステンションについては、カタログの章「アクセサ リ」を参照するか、または弊社ウェブサイトをご覧ください。



SCHUNK SE & Co. KG **Spanntechnik** Greiftechnik Automatisierungstechnik

Bahnhofstr. 106 - 134 D-74348 Lauffen/Neckar

Tel. +49-7133-103-0 Fax +49-7133-103-2399 info@de.schunk.com schunk.com

Folgen Sie uns | Follow us











